

תלמידי כיתות י'-י"ב ממריאים להצלחה  
בלימודי פיזיקה ומתמטיקה לבגרות עם



להצטרף - חייגו או שלחו הודעה

חנה קדמי: 052-576-0117

הסיכום נכתב על ידי אלרואי לוי

ב. פ' כ. נייחות / דענו נתקין: גורף נתקין - בז' תרשים נתקין

לא נכון!

ח. מינימום:

מינימום נתקין, נתקין כפוף לאלו יתרכז בנקודה סכימה הנקראת נתקין.

$$\sum F = 0, \alpha \neq 0$$

X

הירות נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין.

$$\alpha_r \neq 0$$

רשות

$$\alpha_r \neq 0$$

רשות

הירות נתקין נתקין.

$$\sum F = m \cdot \ddot{a}$$

לעומת

רשות

\* נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין.

$$\alpha_r \neq 0 \Leftarrow \text{רשות} = \text{נטול} = \text{נטול}$$

\* נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין.

$$\alpha = 0, \sum F = 0$$

הירות נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין.

$$\sum F = 0$$

לעומת  
רשות

\* נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין.

בנוסף למשוואת הירות נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין נתקין.

סוכם על ידי:  
אלרואי לוי

## המקרה נס庭

נניח כי הזרם  $f$  גורמי לאיבר  $\vec{F}$  כפוי לזמן  $t$ . (בנוסף לאיבר  $\vec{F}$ ).

נניח כי הזרם  $f$  גורמי לאיבר  $\vec{F}$  כפוי לזמן  $t$ . (בנוסף לאיבר  $\vec{F}$ )  $\omega$  (rad/sec)

$$\text{ויהי } \omega = \text{איבר סינוסי} / \text{איבר זרמי}$$

האם איבר זרמי דואלי  $V$  ו  $\omega$  מושגים?

$$V = \omega \cdot r$$

האם איבר זרמי דואלי  $f$  מושגים?

$$(Hz)$$

$$\omega = \text{איבר זרמי דואלי} / f$$

$$\omega = 2\pi \cdot f$$

אם איבר זרמי דואלי  $f$  מושגים, אז  $T$  (s)

$$T = \text{איבר זרמי דואלי} / f$$

אם  $f = 5 \text{ Hz}$  אז  $T = 0.2 \text{ s}$  איזה אורך?

$$T = \frac{1}{f} = \frac{1}{5} \Rightarrow f = \frac{1}{T}$$



סוכם על ידי -  
אלחואי לוי

הנורמלית האנכידית כפלה (אנטוני)

$$\omega = 2\pi f = \frac{2\pi}{T} \quad \text{הנורמלית כפלה}$$

$$f = \frac{1}{T} = \frac{1}{f}$$

הנורמלית כפלה נורמלית כפלה

$$V = \omega \cdot r$$

הנורמלית כפלה נורמלית כפלה  $\equiv \alpha_R$  ( $m/s^2$ ) - ב (קילומטרים/שנה) נסס הנטון.

$$\alpha_R = \frac{V^2}{r} = \omega^2 \cdot r$$

הנורמלית כפלה נורמלית כפלה נורמלית כפלה

$$m \text{ נורמל} \quad \alpha_R = \frac{V^2}{r} = \omega^2 \cdot r : \text{הנורמל} \quad \rightarrow \quad \text{הנורמל} \quad \rightarrow \quad \text{הנורמל}$$

$$\cdot 2\pi f \quad \text{נ'ג' } \omega \text{ נורמל} \quad \cdot 3$$

$$\frac{2\pi}{T} \quad \text{נ'ג' } 2\pi f \text{ נורמל} \quad \cdot 4$$

$$\begin{aligned} \text{הנורמל} &= m \cdot \alpha_R = \frac{m V^2}{r} = m \cdot \omega^2 \cdot r = m (2\pi f)^2 \cdot r = m \left( \frac{2\pi}{T} \right)^2 \cdot r \\ &\downarrow \qquad \downarrow \qquad \downarrow \qquad \downarrow \\ &\omega = 2\pi f \qquad \qquad \qquad 2\pi f = \frac{2\pi}{T} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{m V^2}{r} &= \frac{m (\omega \cdot r)^2}{r} \\ &= m \omega^2 \cdot r \end{aligned}$$

לעתה נסמן את הנקודות על ציר ה- $x$  ונקודות על ציר ה- $y$ . נסמן את הנקודות על ציר ה- $x$  ונקודות על ציר ה- $y$ .

 סוכם על ידי -  
אלרואי לוי

## **סיכון תנועה מעגלית במהירות קבועה (תנועה מעגלית אופקית):**

הגדרות בתנועה מעגלית:

$f_{[Hz]} = \frac{\text{תדר}}{\text{זמן}} = \text{כמה סיבובים/מחזוריים הגוף עושה ביחידת זמן}$  (בשניה אחת).

$T[\text{sec}] = \frac{\text{זמן מחזור}}{\text{זמן}} = \text{כמה זמן לוקח הגוף לעשות סיבוב אחד - מחזור אחד.}$

$\omega \left[ \frac{\text{Rad}}{\text{sec}} \right] = \text{מהירות צוויתית} = \text{כמה צווית (רדיאנים) הגוף עובר ביחידת זמן}$  (בשניה) (אומגה).

$v \left[ \frac{\text{m}}{\text{sec}} \right] = \text{מהירות קוויתית} = \text{כמה דרך (מטרים) הגוף עושה ביחידת זמן}$  (בשניה).

- בתנועה מעגלית ישנה תאוצה רדיאלית  $a_R$  הנובעת משינוי כוון המהירות. לכן על הגוף פועל החוק השני של ניוטון.

### נוסחת התנועה המעגלית:

$$ma_R = \sum F_R = \frac{mV^2}{R} \quad \boxed{V=\omega R} \quad \boxed{\omega=2\pi f} \quad m(2\pi f)^2 R = \frac{4m\pi^2 R}{T^2} \quad \boxed{f=\frac{1}{T}}$$

**טיפ קטן גדול:** בתנועה מעגלית, כיוון התאוצה הוא לכיוון מרכז התנועה המעגלית, לכן מומלץ מאוד להפריד לצירם ולקחת את אחד הצירים לכיוון מרכז התנועה המעגלית, בציר זה ניתן להציב שני איברים מנוסחת התנועה המעגלית, והציר השני פשוט מואונך לציר הראשוני (אם גודל המהירות לא משתנה, ניתן להשתמש בציר זה בחוק הראשון של ניוטון).

ציר התאוצה (כיוון הציר החזובי לכיוון מרכז התנועה המשאלית)	ציר המאונך לציר התאוצה
אם גודל המהירות קבוע, ניתן להשתמש בחוק הראשון של ניוטון: $\sum F = 0$	נוסחת התנועה המשאלית. כדי לחתן שני איברים עפ"י הנתון בשאלת

- **תאוצה צנטריפטלית:** לגוף הנע בתנועה מעגלית קימת תאוצה רדיאלית  $a_R$  הנובעת משינוי כוון המהירות וכיווניה הוא אל מרכז התנועה המעגלית ולכך נקרת תאוצה צנטריפטלית.

- **כוח צנטריפטל:** הכוח השקול  $\sum F_R$  בציר התאוצה הפועל על הגוף הנע במעגל. כיוון הכוח השקול הוא בכיוון התאוצה- אל מרכז התנועה המעגלית.

• תְּפִלָּה סְכִינָה מִשְׁמָרָה מִלְּבָדָה סְגִילָה מִזְבֵּחַ 1

2. ג'תונ'ם הילדיים (הילדיים) נאנו יתנו לך. זכרו למדתך מילדיים.

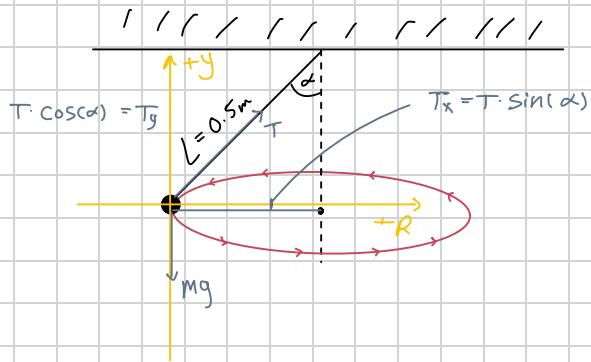
לכדי מילוי מטרתנו יתאפשרו מילוי מטרותיהם.

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x} = \sum_{i=1}^n \left( y_i \ln(p_i) + (1-y_i) \ln(1-p_i) \right)$$

$$\text{תוקף המומנט המומנט} = \frac{MV^2}{r} = m\omega^2 \cdot r = \dots$$

 סוכם על ידי -  
אלוראי לוי

: file



$$\sin(\alpha) = \frac{R}{L}$$

$$R = L \cdot \sin(\alpha)$$

מִתְּבָאֵר אֲלֵיכֶם כַּאֲמִתְּבָאֵר מִתְּבָאֵר

$$\sum F_y = 0$$

$$T_y - mg = 0$$

$$T \cdot \cos(\alpha) = mg$$

$$T = \frac{mg}{\cos(\alpha)}$$

? (1m)  $\theta = 0^\circ$  &  $r = 15.1\text{cm}$ ,  $L = 0.5\text{m}$  (1m)

• RNA가 유전적 정보를 전달하는 역할을 하는데, 그 원인은 RNA가 단백질을 합성하는 데 필요한 정보를 전달하는 때문이다.

R 2'3 .5

$$E_{Fr} = M \omega r = \frac{m v^2}{r} = m \omega^2 \cdot r = \dots$$

$$\Sigma F_R = m \cdot (2\pi f)^2 \cdot r$$

$$T \cdot \sin(\alpha) = m \cdot 4\pi \cdot f^2 \cdot r$$

$$T \cdot \sin(\alpha) = m \cdot 4\pi \cdot f^2 \cdot L \cdot \sin(\alpha)$$

$$\frac{Mg \cdot \sin(\alpha)}{\cos(\alpha)} = M \cdot 4\pi f^2 \cdot L \cdot \sin(\alpha)$$

$$\frac{g}{\cos(\omega)} = 4\pi^2 \cdot f^2 \cdot L$$

$$\frac{\cos(\omega)}{g} = \frac{1}{4\pi^2 \cdot f^2 \cdot L}$$

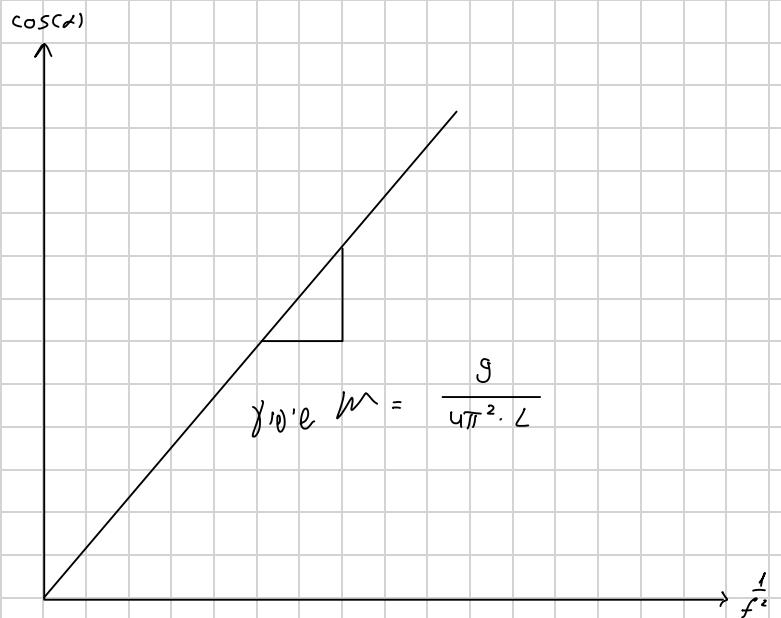
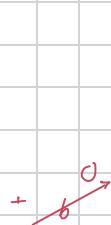
$$\cos(\alpha) = \frac{g}{4\pi^2 \cdot 1 \cdot f^2} = \frac{10}{4\pi^2 \cdot 0.5 \cdot 2^2}$$

$$\angle = 82.72^\circ$$

למיון מילויים

$$\cos(\alpha) = \frac{g}{4\pi^2 \cdot L} \cdot \frac{1}{f^2}$$

$$y = m \cdot x$$



∴ GNG NO.)

$$\cos(\alpha) = \frac{g}{4\pi^2 \cdot L \cdot f^2}$$

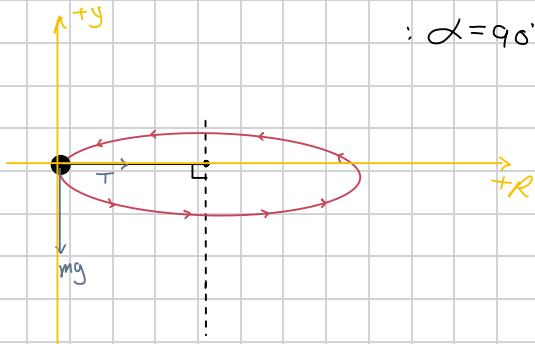
$\leftarrow \alpha = 90^\circ \text{ bei } \Delta$

$$\cos(90) = \frac{g}{4\pi^2 \cdot L \cdot f^2}$$

$$O = \frac{g}{4\pi^2 \cdot l \cdot f^2}$$

לפ'  $\int_{\Omega} u^2 \varphi^2 \leq C \int_{\Omega} u^2 \varphi^2$  ו-  $\int_{\Omega} u^2 \varphi^2 = 0$  מ- $\varphi$  נסוב.  $\Rightarrow u=0$

(3) בואו נזכיר איך ניתן כוונת סעיפים -



מבחן שטח  $m g \sin \alpha$  מושג בזווית  $\alpha$  מ- $90^\circ$  ו- $0^\circ$ . נסמן  $T_y$  ככוח השטח בזווית  $\alpha$  ו- $90^\circ$ . מושג בזווית  $0^\circ$  ככוח  $T_x$  ו- $90^\circ$  ככוח  $T_z$ .

**סוכם על ידי -  
אלרואי לוי**

נִיסי תַּעֲמֹד אֶל-וְאָנָה כִּי-בְּעֵינָךְ נִפְגַּשְׁתִּי?

$$\cos(\alpha) = \frac{g}{4\pi^2 \cdot L \cdot f^2}$$

$\leftarrow \alpha = 0^\circ \text{ bei } x_3$

$$\cos(0) = \frac{g}{4\pi^2 \cdot L \cdot f^2}$$

$$1 = \frac{g}{4\pi^2 \cdot L \cdot f^2}$$

$$f_{\min} = \sqrt{\frac{g}{4\pi^2 \cdot L}} = \frac{1}{2\pi} \cdot \sqrt{\frac{g}{L}} = 0.71 \text{ Hz}$$

↓  
0.5m



For  $\alpha = 0$ ,  $SIC = 0.71 - \int_{-0.01}^{0.01} \sqrt{1 - x^2} dx$

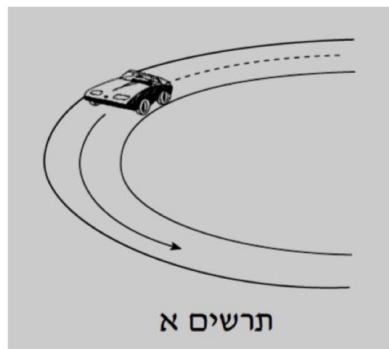
לפניהם כוונתם ורשותם נסגרה.

**סוכם על ידי  
אלראוי לו**

הנעה 4 מאי 2006

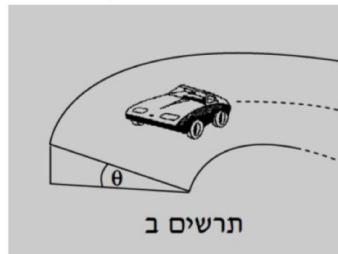
.4

בתרשים א מוצגת מכונית הנעה על כביש אופקי במקם (קטע מעגלי) שרדיוסו  $r = 80$ . נתון כי מקדם החיכוך הסטטי בין גללי המכונית ובין הכביש הוא  $\mu_s = 0.4$ .



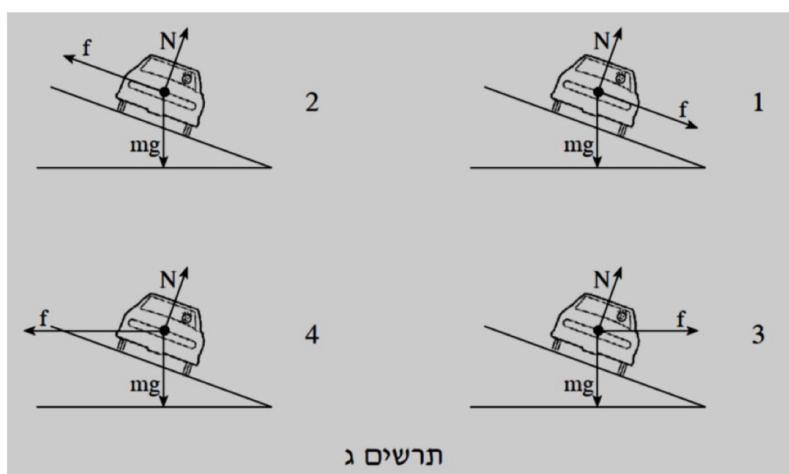
א. חשב את המהירות המקסימלית שבה המכונית יכולה לנوع במקם זה בלי להחליק. (10 נקודות)

מהנדסי תנווה מתכננים ליצור בכביש הגבהה (הטיה) בזווית  $\theta$ , כמתואר בתרשימים ב, כדי לאפשר נסיעה בטוחה (ברדיוס קבוע) ב מהירות שחייבת בסעיף א, בלי להיעזר בחיכוך.



ב. חשב את זווית ההגבאה הנדרשת,  $\theta$ . (10 נקודות)

ג. אילו מכוניות היוותה נסעת במקם המוגבה. בלי להחליק (ברדיוס קבוע). ב מהירות גדולה מזו שחייבת בסעיף א, איזה מבין ארבעת הסרטוטים 1–4 שבתרשים ג היה מתאר נכון כיוון הכוחות הפועלים על המכונית (כוח החיכוך-  $f$ , הכוח הנורמלי-  $N$ , המשקל-  $mg$ )? נמק. (6 נקודות)

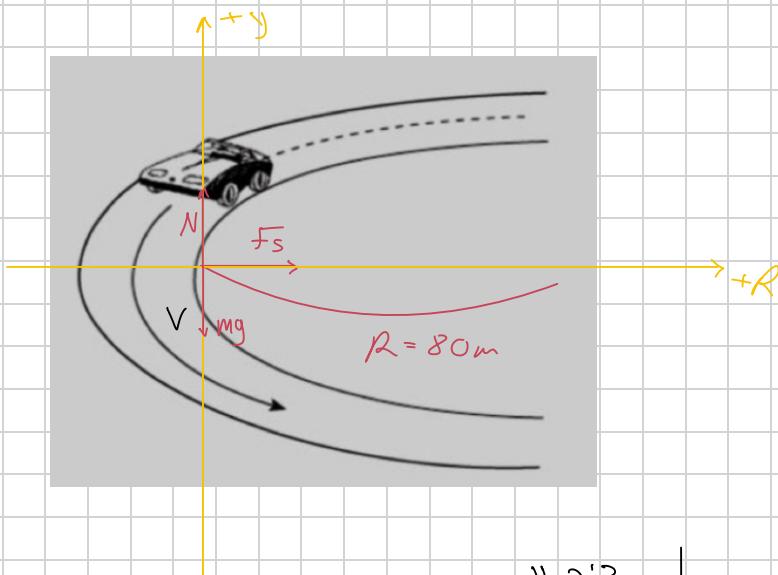


ד. בגלל סיבות של בטיחות, החליטו מהנדסים להקטין את זווית ההגבאה. הזווית החדשה היא  $15^\circ$ . בזמן חנוכת הכביש נוצר פקק תנואה, והמכוניות נעצרו במקם. האם המכוניות יחליקו לרוחב הכביש? הסבר. הנה שמקדם החיכוך הסטטי נשאר  $0.4$ . ( $\frac{1}{3}$  7 נקודות)

סוכם על ידי -  
אלרואי לוי

4.

K. מינימום גורם הצטנחתה  $\mu_s = 0.4$ , רדיוס מסלול  $R = 80\text{m}$ . כמה נאנו בנקודה מסוימת במסלול?



y 2,3

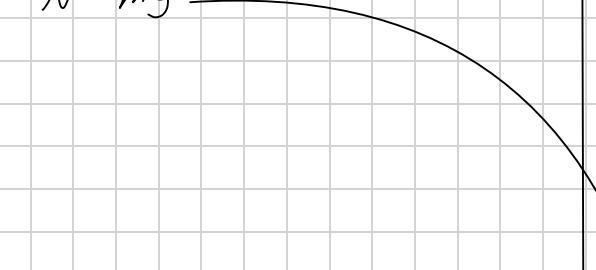
R 2,3

בנוסף לכוחות שפכים נסוברים:

$$\sum F_y = 0$$

$$N - mg = 0$$

$$N = mg$$



$$\sum F_R = Ma_R = \frac{mv^2}{r} = m \cdot \omega^2 \cdot r = \dots$$

$$\sum F_R = \frac{mv^2}{r}$$

$$f_s = \frac{mv^2}{r} \quad f_{s\max} \text{ ב } v_{\max} \rightarrow$$

$$f_{s\max} = \frac{m \cdot v^2}{r}$$

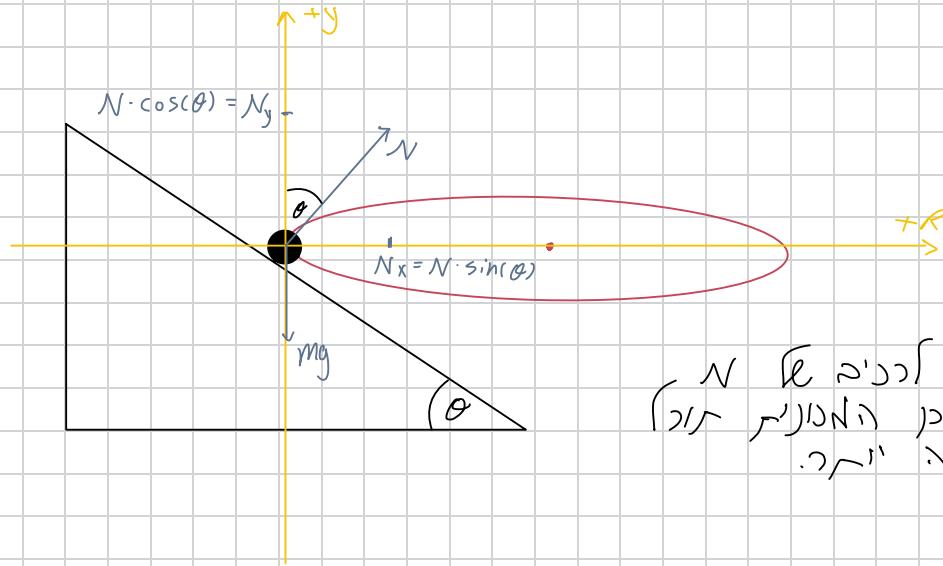
$$N \cdot \mu_s = \frac{m \cdot v^2}{r}$$

$$mg \cdot \mu_s = \frac{m \cdot v_{\max}^2}{r}$$

$$v_{\max} = \sqrt{r \cdot g \cdot \mu_s} = \sqrt{80 \cdot 10 \cdot 0.4}$$

$$v_{\max} = 17.88 \text{ m/s}$$

ב.



הנורמלית הינה כפולה בזווית הנקרא רוחב גיאוגרפי. נסמן את גודל הנורמלית כ-N ו-  
המשקל כ-mg. אז נסמן את גודל הרכיב של הנורמלית בזווית הנקרא רוחב גיאוגרפי כ-

y צ'ז

R צ'ז

בזווית רוחב גיאוגרפי זה מילוי

בזווית רוחב גיאוגרפי מילוי

$$\sum F_y = 0$$

$$N \cdot \cos(\theta) = mg$$

$$N = \frac{mg}{\cos(\theta)}$$

$$\sum F_R = \frac{mv^2}{r}$$

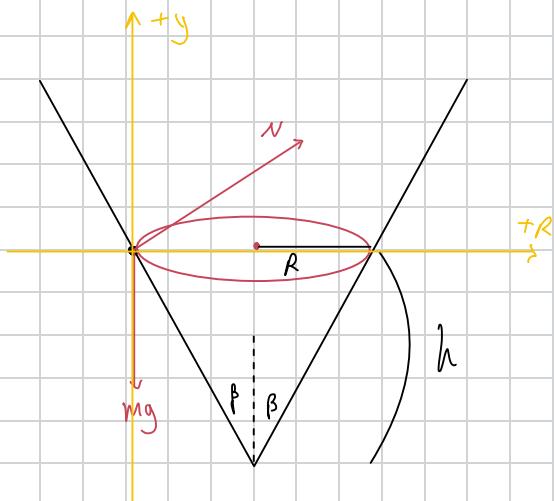
$$N \cdot \sin(\theta) = \frac{mv^2}{r}$$

$$\frac{mg \cdot \sin(\theta)}{\cos(\theta)} = \frac{mv^2}{r}$$

$$g \cdot \tan(\theta) = \frac{v^2}{r}$$

$$\tan(\theta) = \frac{v^2}{gr} = \frac{17.88^2}{10 \cdot 80}$$

$$\theta = 21.8^\circ$$



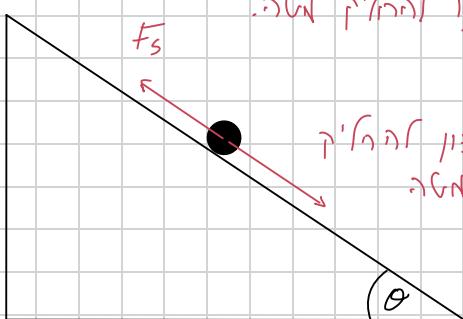
$$\tan(\beta) = \frac{R}{h}$$

$$R = h \cdot \tan(\beta)$$

סוכם על ידי -  
אלחואי לוי

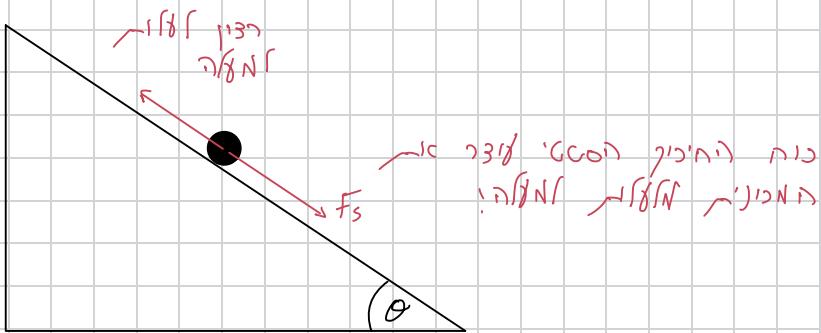
٤

ר<sub>0</sub> < 17.88 נ<sub>NH3</sub> > 10<sup>-10</sup> M<sub>H2O</sub> מ<sub>CO</sub> ≈ 10<sup>-10</sup> M<sub>H2O</sub>



הוּא הַמְּלֵךְ הַמְּלֵךְ הַמְּלֵךְ הַמְּלֵךְ הַמְּלֵךְ הַמְּלֵךְ הַמְּלֵךְ הַמְּלֵךְ

• תומך ב- $\Delta$  שטח נורמי  $\sim 17.85$  נזק ב- $\Delta$  שטח נורמי  $\sim 17.88$  נזק



בנדיין כוונתית ונטול מושג, יפהן לא נורא.

• 17.88 m/s - נסיעה ביחס לארץ

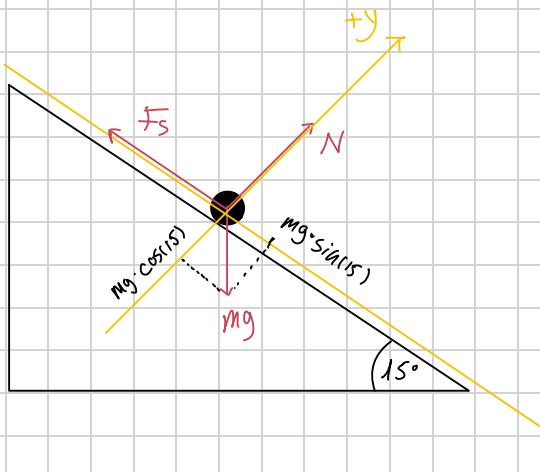
جیل مارکس اور انگلیش!

סוכם על ידי-  
אלראוי לו

3.

For  $\mu_s = 0.4$ ,  $\theta = 15^\circ$ ,  $\mu_1 = 0.15$

וְאֵלֶיךָ נִתְבָּחַר נִתְבָּחַר כִּי תְּמִימָה תְּמִימָה!



בג'ו. מילן וטראסקו. נסיגת ה-12 כיריך ו-13 ציון. מילן וטראסקו. נסיגת ה-12 כיריך ו-13 ציון. מילן וטראסקו. נסיגת ה-12 כיריך ו-13 ציון. מילן וטראסקו. נסיגת ה-12 כיריך ו-13 ציון.

$$mg \cdot \sin(15^\circ) > f_s$$

• מילון עלי

$$mg \cdot \sin(15^\circ) < f_s^{\max}$$

$$(\Delta \text{f} \text{f} \text{f} \text{f})_j = \sum_{i=1}^n N_i \Delta f_i$$

:  $F_{S_{\max}}(k \geq N) \rightarrow \infty$

$$\sum F_y = 0$$

$$f_{S_{\max}} = N \cdot m_s$$

$$N = mg \cdot \cos(15^\circ) \rightarrow = mg \cdot \cos(15^\circ) \cdot \mu_s$$

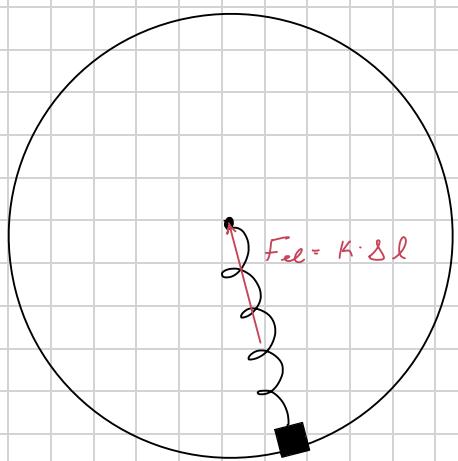
$$= m \cdot 10 \cdot \cos(15) \cdot 0.4$$

$$F_{S_{\max}} = 9.94 \text{ N}$$

$$mg \cdot \sin(15^\circ) = 2.58 \text{ m}$$

$$mg \cdot \sin(15^\circ) - f_{\text{air}} = mg$$

הנעה בקוטר נזקקה כוחות



$$E_{Fr} = \frac{mv^2}{r}$$

$$F_{el} = \frac{mv^2}{r}$$

$$K \cdot \Delta l = \frac{mv^2}{r}$$

הכוח שגורם לתנועה בקוטר נזקקה ככוח גזע, כלומר גורם הולכת וזרה.

סוכם על ידי -  
אלרואי לוי



## תלמידי כיתות י'-ו"ב ממריאים להצלחה בלימודי פיזיקה ומתמטיקה לבגרות עם



וזה הרבה יותר ששאלות בזקנות השיעורים שלך וזה שתרגלונו איתך מתקיימת השנה.

הנזהר מהקיטוף!!!  
כמו שאית יודעת, השנה ה策טרפטוי אליר קצר  
באיור, ועד אז הספקתי לעשות מבחן אחד  
באלקטוסטיקה, ובילת בו עבר.  
מאן, אחרי שה策טרפטוי אליר והייתי בכמה  
שיעורים שלר בנושא, היה עוד מבחן, והיום קיבלנו  
צינויים  
100!!!! עגולל  
שוב, בפעם המיליאון, אין מילאים.  
תודה רבבה!!!  
 שבת שלום!!!

13:19

וְאֵין אָזֶה כִּיּוֹם שָׁמָעוֹן 😊😊😊  
אתה משתחף כל כך יפה בשיעור.  
בנוסף אתה אדם מקסם כל כך.  
שמחת בשמחתך.

תודה ששיתפת אוטי ❤️❤️❤️  
אתה מאשר לי לשלוח את ההודעה הזאת בעין  
שם ?  
תרגשים חופשי להגיד לי שלא

4:14

סוכם על ידי אלרואי לוי